

漫谈偏微分方程的学习与研究

李大潜

2006年7月

- 中国的微分方程研究



- 中国的偏微分方程研究



- 复旦的偏微分方程研究



- 点滴体会

- 中国的微分方程研究

U

- 中国的偏微分方程研究

U

- 复旦的偏微分方程研究

U

⋮

U

- 点滴体会

- 中国的微分方程研究

U

- 中国的偏微分方程研究

U

- 复旦的偏微分方程研究

U

⋮

U

- 点滴体会

- 中国的微分方程研究

U

- 中国的偏微分方程研究

U

- 复旦的偏微分方程研究

U

⋮

U

- 点滴体会

常微分方程

- 未知函数是一元函数

包含未知函数及其某些导数的方程.



$$\frac{dy}{dx} = f(x, y).$$

- 解 $y = y(x)$ 的意义.

常微分方程

- 未知函数是一元函数

包含未知函数及其某些导数的方程.



$$\frac{dy}{dx} = f(x, y).$$

- 解 $y = y(x)$ 的意义.

常微分方程

- 未知函数是一元函数

包含未知函数及其某些导数的方程.



$$\frac{dy}{dx} = f(x, y).$$

- 解 $y = y(x)$ 的意义.

偏微分方程

- 未知函数是多元函数

包含未知函数及其某些偏导数的方程.

•

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \text{ (Laplace方程)}$$

- 解 $u = u(x, y)$ 的意义.

偏微分方程

- 未知函数是多元函数

包含未知函数及其某些偏导数的方程.



$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \text{ (Laplace 方程)}$$

- 解 $u = u(x, y)$ 的意义.

偏微分方程

- 未知函数是多元函数

包含未知函数及其某些偏导数的方程.



$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \text{ (Laplace 方程)}$$

- 解 $u = u(x, y)$ 的意义.

- 常微分方程

一元微积分

- 偏微分方程

多元微积分

- 常微分方程

一元微积分

- 偏微分方程

多元微积分

常微分方程

- 通解与特解.
- 存在唯一性定理:

$$\begin{cases} \frac{dy}{dx} = f(x, y), \\ x = x_0 : y = y_0. \end{cases}$$

- 共性.

常微分方程

- 通解与特解.
- 存在唯一性定理:

$$\begin{cases} \frac{dy}{dx} = f(x, y), \\ x = x_0 : y = y_0. \end{cases}$$

- 共性.

常微分方程

- 通解与特解.
- 存在唯一性定理:

$$\begin{cases} \frac{dy}{dx} = f(x, y), \\ x = x_0 : y = y_0. \end{cases}$$

- 共性.

偏微分方程

研究集中在少数特殊类型的偏微分方程:

椭圆型方程:

Laplace方程 $\Delta u = 0$

$$(\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \dots + \frac{\partial^2}{\partial x_n^2}),$$

波动方程:

$$u_{tt} = \Delta u,$$

抛物型方程:

热传导方程 $u_t = \Delta u,$

偏微分方程

- $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \left(\frac{\partial^2 u}{\partial y^2}\right)^3 = 0.$

- 一般性结论极少

- 个性突出

偏微分方程

- $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \left(\frac{\partial^2 u}{\partial y^2}\right)^3 = 0.$
- 一般性结论极少
- 个性突出

偏微分方程

- $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \left(\frac{\partial^2 u}{\partial y^2}\right)^3 = 0.$
- 一般性结论极少
- 个性突出

重视个性的原因

- 复杂性
- 不同的物理来源与背景 $\implies$ 不同类型的方程 $\implies$ 不同的特性 $\implies$ 不同的提法及解法
- 分门别类的研究才能展示丰富的内涵, 揭示问题的本质.

重视个性的原因

- 复杂性
- 不同的物理来源与背景 $\implies$ 不同类型的方程 $\implies$ 不同的特性 $\implies$ 不同的提法及解法
- 分门别类的研究才能展示丰富的内涵, 揭示问题的本质.

重视个性的原因

- 复杂性
- 不同的物理来源与背景 $\implies$ 不同类型的方程 $\implies$ 不同的特性 $\implies$ 不同的提法及解法
- 分门别类的研究才能展示丰富的内涵, 揭示问题的本质.

经典数学物理方程范围不断扩大:

Navier-Stokes 方程组

$$\begin{cases} \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} - \mu \Delta \mathbf{u} + \sum_{k=1}^3 u_k \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial x_k} + \text{grad} \rho = \mathbf{F}, \\ \text{div} \mathbf{u} = 0. \end{cases}$$

理想流体力学方程组

$$\begin{cases} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \mathbf{u}) = 0 \\ \frac{\partial}{\partial t}(\rho \mathbf{u}) + \operatorname{div}(\rho \mathbf{u} \otimes \mathbf{u} + p \mathbf{I}) = \rho \mathbf{F} \\ \frac{\partial}{\partial t}(\rho \mathbf{e} + \frac{1}{2} \rho u^2) + \operatorname{div}((\rho \mathbf{e} + \frac{1}{2} \rho u^2 + p) \mathbf{u}) = \rho \mathbf{F} \cdot \mathbf{u} \end{cases}$$

其中

$$p = p(\rho, T), \quad e = e(\rho, T).$$

● 弹性动力学方程组

$$\rho_0 \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = \sum_{j,k,l=1}^3 a_{ijkl} \frac{\partial^2 u_k}{\partial x_j \partial x_l} + \rho_0 b_i \quad (i = 1, 2, 3)$$

● Schrödinger方程

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta \psi$$

● KdV方程

$$u_t + 6uu_x + u_{xxx} = 0$$

.....

● 弹性动力学方程组

$$\rho_0 \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = \sum_{j,k,l=1}^3 a_{ijkl} \frac{\partial^2 u_k}{\partial x_j \partial x_l} + \rho_0 b_i \quad (i = 1, 2, 3)$$

● Schrödinger方程

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta \psi$$

● KdV方程

$$u_t + 6uu_x + u_{xxx} = 0$$

.....

● 弹性动力学方程组

$$\rho_0 \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = \sum_{j,k,l=1}^3 a_{ijkl} \frac{\partial^2 u_k}{\partial x_j \partial x_l} + \rho_0 b_i \quad (i = 1, 2, 3)$$

● Schrödinger方程

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta \psi$$

● KdV方程

$$u_t + 6uu_x + u_{xxx} = 0$$

.....

波动方程

- 声波, 电磁波(光波), 弹性波,
- 信息通讯(手机), 石油勘探与开发, 半导体器件设计, 电子显微镜, 激光制导,

波动方程

- 声波, 电磁波(光波), 弹性波,
- 信息通讯(手机), 石油勘探与开发, 半导体器件设计, 电子显微镜, 激光制导,

基本解

以单位脉冲为源所得的解

- 三维 $\Delta u = 0 : \frac{1}{4\pi r} \quad (r = r(x_0, x))$
- 一维 $\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} : \frac{1}{2\sqrt{\pi t}} e^{-\frac{(x-x_0)^2}{4t}}$
- 三维 $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \Delta u : \frac{\delta(r-t)}{4\pi ar} \quad (r = r(x_0, x))$

.....

基本解

以单位脉冲为源所得的解

- 三维 $\Delta u = 0 : \frac{1}{4\pi r} \quad (r = r(x_0, x))$
- 一维 $\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} : \frac{1}{2\sqrt{\pi t}} e^{-\frac{(x-x_0)^2}{4t}}$
- 三维 $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \Delta u : \frac{\delta(r-t)}{4\pi ar} \quad (r = r(x_0, x))$

.....

基本解

以单位脉冲为源所得的解

- 三维 $\Delta u = 0 : \frac{1}{4\pi r} \quad (r = r(x_0, x))$
- 一维 $\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} : \frac{1}{2\sqrt{\pi t}} e^{-\frac{(x-x_0)^2}{4t}}$
- 三维 $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \Delta u : \frac{\delta(r-t)}{4\pi ar} \quad (r = r(x_0, x))$
-

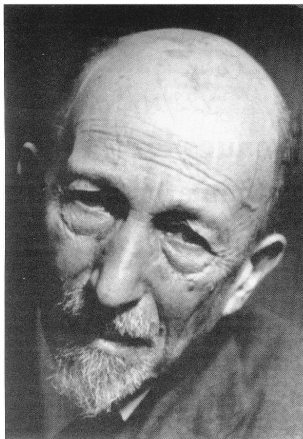
线性PDEs的解均可通过基本解的迭加而得到.

知道了基本解, 就掌握了这类方程解的一切必要的信息.

Jacques Hadamard (1865–1963)

吴新谋

技术上的困难



Jacques Hadamard
1865-1963

偏微分方程的解

传统的理解：局部化的方式。

能否转换为整体化的方式？

函数:

在区间 $(0, 1)$ 上的函数 $y = f(x)$:

$x \in (0, 1) \longrightarrow y = f(x)$ (局部化的定义).

$\forall \varphi \in C_0^\infty(0, 1)$ (试验函数),

$(f, \varphi) = \int_0^1 f(x)\varphi(x)dx$ (整体化的定义).

若 f 连续, 二定义等价.

等号两边并不完全相等:

$$a^2 - b^2 = (a + b)(a - b)$$

二个相互等价的定义并不全同:

$$f \in L^1(0, 1), \quad \text{几乎处处定义.}$$

δ 函数:

$$\delta(x) = 0, \quad x \neq 0,$$

而

$$\int \delta(x) dx = 1.$$

函数概念的飞跃:

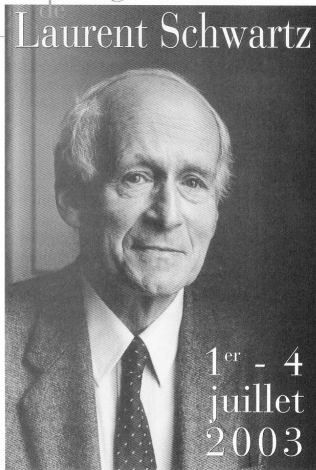
J. Leray,

Sobolev

L. Schwartz,

分布论

Hommage à la mémoire de Laurent Schwartz



à l'École polytechnique Palaiseau, FRANCE

Renseignement : Centre de Mathématiques
École polytechnique - 91128 Palaiseau cedex - France

$$\begin{cases} \Delta u = f(x) & \text{in } \Omega, \\ u = 0 & \text{on } \Gamma. \end{cases}$$

解 $u = u(x)$

局部化的理解.

整体化的理解:

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \varphi dx + \int_{\Omega} f \varphi dx = 0, \quad \forall \varphi \text{ 适当光滑}, \varphi|_{\Gamma} = 0.$$

对 $u \in C^2(\Omega) \cap C^0(\bar{\Omega})$, 二者等价.

但后者可拓展到 $u \in H_0^1(\Omega) =$
 $\{u | u, Du \in L^2(\Omega), u|_{\Gamma} = 0\}.$

泛函分析方法、Sobolev空间理论进入了偏微分方程.

利用分布论, 基本解可以很好的描述与处理.

Schwartz当年的预言.

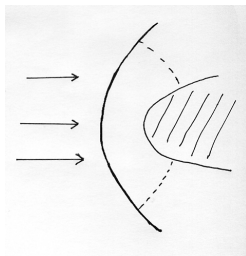
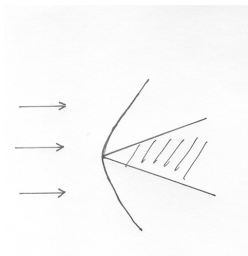
线性 $\longrightarrow$ 非线性:

更强的个性, 更大的活动空间, 更多的
机遇与挑战.

当代PDEs的前沿和主流.

一. 要重视物理模型的驱动

超音速绕流问题



理想流体力学方程组:

超音速流动 $\implies$ 双曲型

亚音速流动 $\implies$ 椭圆型

绕流物面上有边界条件.

激波面为自由边界.

音速面也是自由边界.

发展趋势:

方程——→方程组

线性——→非线性(拟线性)

给定边界——→自由边界

局部——→整体

低维——→高维

定型——→变型

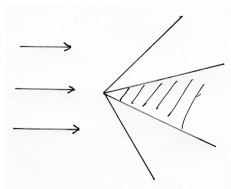
研究工作的切入点:

超音速尖头体的平面无旋定常等熵
绕流

排除了高维、整体、变型, 但仍保留了拟线性、自由边界.

二变数拟线性双曲组的自由边界问题的局部解

楔形情况



曲边界情况

Cauchy问题:

A. Douglis (1952).

P. Hartman & A. Wintner (1952)

P. D. Lax (1954)

R. Courant & P. D. Lax (1955)

R. Courant (1961)

R. Courant & K. O. Friedrichs

“Supersonic flow and shock wave”

(1948).

- 利用速度图变换,
特征线参数方法,

实现将自由边界化为固定边界,
消除中心波的多值性奇点.

用简单的迭代法得到局部解(1960–1961)

- D. G. Schaeffer (1976): Nash-Moser迭代

- 利用速度图变换,
特征线参数方法,

实现将自由边界化为固定边界,
消除中心波的多值性奇点.

用简单的迭代法得到局部解(1960–1961)

- D. G. Schaeffer (1976): Nash-Moser迭代

LI Ta-tsien & YU Wen-ci:
**“Boundary Value Problems for
Quasilinear Hyperbolic Systems”** (1985)

局部解的完整理论:

边值问题, 自由边界问题.

激波, 接触间断, 中心波.

局部 $\longrightarrow$ 整体:

Cauchy问题, 混合问题, 边值问题, 自由边界问题,

激波, 接触间断.....

弱线性退化, 标准化坐标.

正问题 $\longrightarrow$ 反问题

已知物面形状, 求激波

已知激波, 求物面形状

● 定型→变型 洪家兴

低维→高维 陈恕行
秦铁虎

.....

● 李大潜, 秦铁虎, “物理学与偏微分方程”(上、下册)

● 定型——变型 洪家兴

低维——高维 陈恕行
秦铁虎

.....

● 李大潜, 秦铁虎, “物理学与偏微分方程”(上、下册)

二. 要重视常微分方程的驱动

- 借鉴.
本质上的差异.
- 零解的渐近稳定性,
精确能控性
精确能观性
.....

二. 要重视常微分方程的驱动

- 借鉴.
本质上的差异.
- 零解的渐近稳定性,
精确能控性
精确能观性
.....

零解的渐近稳定性



$$\frac{dX}{dt} = f(X), \quad X = (x_1, \dots, x_N)$$

$f(0) = 0$: $X = 0$ 是一个平衡态

小扰动 $t = 0$: $X = \varepsilon$.

- 若解 $X = X(t; \varepsilon)$ 在 $t \geq 0$ 上整体存在, 且当 $t \rightarrow +\infty$ 时, (指数) 衰减为 0, 则称为具有零解的渐近稳定性.

零解的渐近稳定性



$$\frac{dX}{dt} = f(X), \quad X = (x_1, \dots, x_N)$$

$f(0) = 0$: $X = 0$ 是一个平衡态

小扰动 $t = 0$: $X = \varepsilon$.

- 若解 $X = X(t; \varepsilon)$ 在 $t \geq 0$ 上整体存在, 且当 $t \rightarrow +\infty$ 时, (指数) 衰减为 0, 则称为具有零解的渐近稳定性.

定理: 若线性化方程组

$$\frac{dX}{dt} = AX \quad (A = \nabla f(0))$$

具有“耗散性”(A的一切特征值的实部均为负 $\iff$ 任何非平凡解在 $t \rightarrow +\infty$ 时均指数衰减为零), 则原方程组具有零解的渐近稳定性

● 完全非线性波动方程

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \Delta u = F(u, Du, D_x Du),$$

其中 $\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \cdots + \frac{\partial^2}{\partial x_n^2},$

$$D = \left(\frac{\partial}{\partial t}, \frac{\partial}{\partial x_1}, \cdots, \frac{\partial}{\partial x_n} \right), \quad D_x = \left(\frac{\partial}{\partial x_1}, \cdots, \frac{\partial}{\partial x_n} \right).$$

$$F(\hat{\lambda}) = O(|\hat{\lambda}|^p), \quad \forall |\hat{\lambda}| \text{ 小}, \quad p \geq 2 \text{ 整数}.$$

$$u \equiv 0 \text{ --- 平衡态}.$$



$$t = 0: \quad u = \varepsilon \varphi(x), \quad u_t = \varepsilon \psi(x),$$

其中 $\varphi, \psi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n), \varepsilon > 0$ 为小参数.

● 完全非线性波动方程

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \Delta u = F(u, Du, D_x Du),$$

$$\text{其中 } \Delta = \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \cdots + \frac{\partial^2}{\partial x_n^2},$$

$$D = \left(\frac{\partial}{\partial t}, \frac{\partial}{\partial x_1}, \cdots, \frac{\partial}{\partial x_n} \right), \quad D_x = \left(\frac{\partial}{\partial x_1}, \cdots, \frac{\partial}{\partial x_n} \right).$$

$$F(\hat{\lambda}) = O(|\hat{\lambda}|^p), \quad \forall |\hat{\lambda}| \text{ 小}, \quad p \geq 2 \text{ 整数}.$$

$$u \equiv 0 \text{ --- 平衡态}.$$



$$t = 0: \quad u = \varepsilon \varphi(x), \quad u_t = \varepsilon \psi(x),$$

其中 $\varphi, \psi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$, $\varepsilon > 0$ 为小参数.

线性化方程

$$u_{tt} - \Delta u = 0$$

不含耗散项, 但解仍可有一定衰减性:

$$|u(t, x)| \leq C(1+t)^{-\frac{n-1}{2}}, \quad \forall t \geq 0, \forall x \in \mathbb{R}^n.$$

空间维数 $n \geq 2$ 时, 一切解均衰减. 但不是指数衰减, 而且是多项式衰减; n 愈大, 衰减愈快.

“荣誉犹如水中的圆圈,

(它)永不停息地扩大,

直至伸展到化为乌有.”

— 莎士比亚《亨利四世》

对小解而言, p 愈大, 非线性项 F 的影响愈小.

当 n 及 p 足够大时, 可望有零解的渐近稳定性.

要找 n 及 p = 整数之间的一个 **关系**:

满足这个关系, Cauchy 问题的经典解在 $t \geq 0$ 上整体存在, 即解的生命跨度 $T(\varepsilon) = +\infty$, 且解具有与线性方程的解同样的衰减性, 即有零解的渐近稳定性;

反之, 就不具零解的渐近稳定性, 经典解将在有限时间内破裂, 解的生命跨度 $T(\varepsilon)$ 为有限数, 但当 n 及 p 愈大时, $T(\varepsilon)$ 也愈大. 要对 $T(\varepsilon)$ 建立最佳的估计.

研究目标: 对一切整数 $n \geq 0$ 及 $p \geq 2$ 建立经典解生命跨度 $T(\varepsilon)$ 的下界的精确估计.

从上世纪八十年代前后开始, F. John,
S. Kainerman, D. Christodonou, L. Hörmander
..... 对一些特殊的情况用各种不同的方法分别
得到有关的结果.

整体迭代法:

只须利用对线性波动方程的深入估计(各种范
数下的衰减估计及能量估计)及压缩映像原理,就
可将问题解决到彻底的程度.

整体迭代法原则上可使用于其他类型的非线性发展方程, 但必须针对各自的个性, 对相应的线性方程进行具体细致的估计.

● 非线性热传导方程

$$u_t - \Delta u = F(u, D_x u, D_x^2 u)$$

其线性化方程

$$u_t - \Delta u = 0$$

的解具有较高的衰减性估计:

$$|u(t, x)| \leq C(1+t)^{-\frac{n}{2}}.$$

● 零解的渐近稳定性有较好的结果

整体迭代法原则上可使用于其他类型的非线性发展方程, 但必须针对各自的个性, 对相应的线性方程进行具体细致的估计.

● 非线性热传导方程

$$u_t - \Delta u = F(u, D_x u, D_x^2 u)$$

其线性化方程

$$u_t - \Delta u = 0$$

的解具有较高的衰减性估计:

$$|u(t, x)| \leq C(1+t)^{-\frac{n}{2}}.$$

● 零解的渐近稳定性有较好的结果.

三. 要重视科学计算的驱动

- 从源头上来减低计算复杂性
- 石油开发电法测井

在电极表面 Γ 上的边界条件(等值面边界条件):

$$\begin{cases} u|_{\Gamma} = C(\text{待定常数}), \\ \int_{\Gamma} \frac{\partial u}{\partial n} ds = I(\text{已知常数}). \end{cases}$$

三. 要重视科学计算的驱动

- 从源头上来减低计算复杂性
- 石油开发电法测井

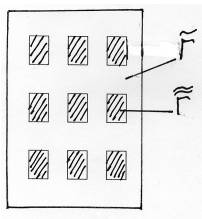
在电极表面 Γ 上的边界条件(等值面边界条件):

$$\begin{cases} u|_{\Gamma} = C(\text{待定常数}), \\ \int_{\Gamma} \frac{\partial u}{\partial n} ds = I(\text{已知常数}). \end{cases}$$

变曲率(分块)电极:

$$\Gamma = \tilde{\Gamma} \cup \tilde{\tilde{\Gamma}}, \quad \tilde{\tilde{\Gamma}} = \bigcup_i \tilde{\tilde{\Gamma}}_i$$

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial n}|_{\tilde{\Gamma}} = 0, \\ u|_{\tilde{\tilde{\Gamma}}} = C \text{ (待定常数)}, \\ \int_{\tilde{\tilde{\Gamma}}} \frac{\partial u}{\partial n} ds = I \text{ (已知常数)}. \end{cases}$$



满足适定性.

Γ 上的边界条件急剧改变类型 $\implies$ 计算复杂性.

- 能否在 Γ 上用一个简单而统一的边界条件来近似代替上述复杂的边界条件?

化简后的简单边界条件具有怎样的形式?

- 偏微分方程的均匀化 $\implies$ 边界条件的均匀化

后续的研究: O. A. Oleinik及其学派,
A. Friedman

满足适定性.

Γ 上的边界条件急剧改变类型 $\implies$ 计算复杂性.

- 能否在 Γ 上用一个简单而统一的边界条件来近似代替上述复杂的边界条件?

化简后的简单边界条件具有怎样的形式?

- 偏微分方程的均匀化 $\implies$ **边界条件的均匀化**

后续的研究: O. A. Oleinik及其学派,
A. Friedman

- 基本的思路: 既然出现了计算的复杂性, 干脆考虑最坏的极端情况, 即设电极愈分愈细、愈分愈多(但总面积不变或保持同一量级)而考虑其极限.
- 均匀化边界条件

$$\begin{cases} u|_{\Gamma} = C \text{ (待定常数)}, \\ \int_{\Gamma} \frac{\partial u}{\partial n} ds = I \text{ (已知常数)}. \end{cases}$$

分块电极 $\longrightarrow$ 整块电极.

- 基本的思路: 既然出现了计算的复杂性, 干脆考虑最坏的极端情况, 即设电极愈分愈细、愈分愈多(但总面积不变或保持同一量级)而考虑其极限.
- 均匀化边界条件

$$\begin{cases} u|_{\Gamma} = C \text{ (待定常数)}, \\ \int_{\Gamma} \frac{\partial u}{\partial n} ds = I \text{ (已知常数)}. \end{cases}$$

分块电极 $\longrightarrow$ 整块电极.

谢谢!